

أهم السجلات الخاصة التي تحويها الذاكرة الحية الساكنة :

سجل الحالات : **STATUS** : يستعمل البيت الخمس **RP0**

للتنقل بين الصفحة 0 و الصفحة 1

السجلات الخاصة : المنافذ (المرافئ) سجلات **PORTA**

و **PORTB** : هذه السجلات يمكن أن تستعمل لقراءة

المعلومات من المنافذ (إدخال المعلومات) أو الكتابة في المنافذ

(إخراج المعلومات) وهذا بعد برمجتها بواسطة سجلات

TRISA أو **TRISB**.

سجلات **TRISA** و **TRISB** : هذه السجلات تتحكم

في المنافذ (**PortA** و **PortB**) كل بيت على حدا. إن

قطب من المنفذ يكون مخرج إذا كان بيت مناسب له في

TRISA أو **TRISB** في الحالة "0"، و يكون قطب من

المنفذ مدخلا إذا كان بيت مناسب له في **TRISA** أو

TRISB في الحالة "1".

سجل العمل **W** : وهو المكان الذي يتم فيه تخزين مؤقت

للبينات بغرض تنفيذها في الوحدة الحسابية والمنطقية

سجل الإعدادات المادية : من خلال أبياته يتم التحكم في :

حماية الشفرة، تمكين دائرة الإرجاع إلى الصفر الداخلية ، تمكين

مؤقت الحراسة ، اختيار التوقيتية

$$T_U = \frac{P_U}{2\pi.n} \quad * \text{المزدوجة المحركة} :$$

محرك ذو مقاومة مغناطيسية متغيرة

$$N_{p/t} = m.d \quad \text{عدد الخطوات (الوضعية) في الدورة} :$$

بحيث : عدد أسنان الدوار **m** : عدد أطوار الساكن

أسنان الدوار **d** يجب أن تختلف عن عدد أسنان الساكن

الميكرو مراقب

تفسير المعلومات : **PIC 16 F 84 / 04**

PIC : جهاز التحكم في الأجهزة المحيطة

16 : عائلة المدى المتوسط **F** : ذاكرة من نوع فلاش

84 : مرجع الدارة في العائلة

04 : تواتر الكوارتز المستعمل **4 MHz**

يمكن أن نجد : **04, 10, 20** أو الحرف **A** عندها الرمز

A : التواتر الأعظمي للكوارتز المستعمل هو : **20 MHz**

أما في حالة عدم وجود أي عدد بعد **84** ، فالتواتر

الأعظمي للكوارتز المستعمل هو : **10 MHz**

- كل التعليمات تحتاج لتنفيذها لدورة آلة واحدة ماعدا تعليمات

الربط و القفز (**call, goto, retun**) تحتاج لدورتي آلة

- دورة الآلة = **4** دورات المقاتيية

$$T'_{machine} = 4T$$

$$f'_{machine} = \frac{1}{4}f$$

المحري خطوة - خطوة

المحرك ذو المغناطيس الدائم

* التبدليل :

التبديل أحادي القطبية : يغذي المحرك دون عكس التيار في اللفائف

$$K_1 = 1$$

التبديل ثنائي القطبية : يستلزم عكس التيار في اللفائف .

$$K_1 = 2$$

* نمط التشغيل :

متناظر أو خطوة كاملة: يغذي نفس عدد الأطوار في كل خطوة

خلال دورة (نقول أنه بمزدوجة أعظمية إذا غدينا وشيعتين

$$K_2 = 1 \quad \text{(في نفس الوقت)}$$

غير متناظر أو نصف خطوة : بين خطوتين متتاليتين لا نستعمل

$$K_2 = 2 \quad \text{نفس عدد الأطوار المغذاة .}$$

$$N_{p/t} = k_1.k_2.m.p \quad * \text{عدد الخطوات في الدورة} :$$

P : عدد أزواج الأقطاب المغناطيسية لدوار

m : عدد أطوار الساكن و يمثل اللف أو نصف اللف (في حالة

لف بنقطة وسيطية)

* الخطوة الزاوية :

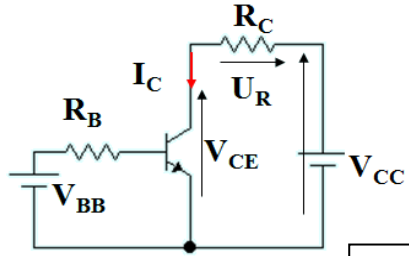
$$\alpha_p = \frac{2.\pi}{N_{p/t}} \quad (rad) \quad \alpha_p = \frac{360}{N_{p/t}} \quad (^\circ)$$

* سرعة الدوران :

$$n = \frac{f}{N_{p/t}} \quad \text{بحيث : } f \text{ تواتر توقيتية دائرة التحكم}$$

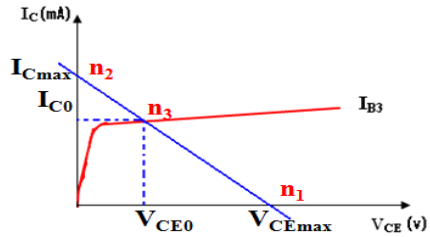
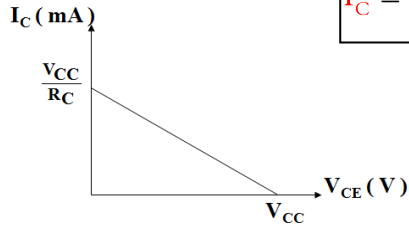
معادلة مستقيم الحمولة للمفحل في دائرة :

بتطبيق قانون العروات في عروة الخروج :



$$V_{CC} = R_C \cdot I_C + V_{CE}$$

$$I_C = -\frac{1}{R_C} V_{CE} + \frac{V_{CC}}{R_C}$$



1 / n1 : المفحل مانع

$$V_{BE} = V_{BB}, V_{CE} = V_{CC}, I_B = 0, I_C = 0$$

2 / n2 : المفحل مشبع

$$V_{BE} = 0, V_{CE} = 0, I_B = I_{Bmax}, I_C = I_{Cmax}$$

3 / المفحل يعمل كمضخم : بين ICmax و VCEmax

يكون المفحل يشتغل في النظام الخطي أي $I_C = \beta I_B$

ملاحظة :

- يتم المحافظة على نفس الخطوات من بداية البرنامج حتى هئية المداخل و المخرج بالنسبة لجميع البرامج (مع إضافة المداخل و المخرج الجديدة) التغيير يتم عند كتابة البرنامج الرئيسي
- في حالة وجود مقاطعة فإنه قبل هئية المداخل و المخرج يكون البرنامج على النحو التالي:

شعاع اعادة التعيين demarrage sur reset

شعاع المسح و هو بداية ذاكرة البرنامج ; ORG 0x00

اذهب إلى البرنامج init ; GOTO init

هئية المداخل و المخرج

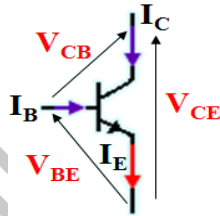
عنوان برنامج هئية المداخل و المخرج init

اقفز إلى العنوان 05 من أجل تحطي شعاع المقاطعة ; ORG 0x05

BSF STATUS,5 ;

المفحل ثنائي القطب

المفحل NPN :

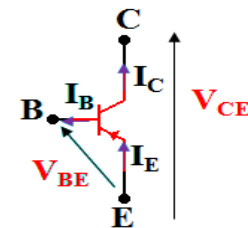
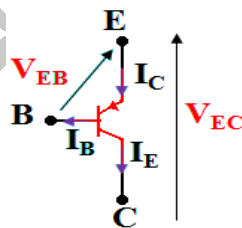


$$I_E = I_C + I_B$$

$$I_C = \beta \cdot I_B$$

$$V_{CE} = V_{BE} + V_{CB}$$

المفحل NPN :



مثال لبرنامج يسمح باضاءة ثنائي ضوئي

*****التوجيهات*****

المعالج المستعمل ; list p=16f84A

إدراج الملف ; #include "p16f84A.inc"

Include الذي يحتوي علي مختلف تسميات السجلات الخاصة و

خاناتها

config_CP_OFF&_WDT_OFF&_PWRT_ON &_XT_OSC ;

إعدادات مادية متعلقة بنوع الهزاز، حماية البرنامج، مؤقت كلب الحراسة

ومؤقت التشغيل أو تعوض بـ: config 3FF9

تعريف الثوابت

#define led PORTB,0 ;

تعوض : PORTB,0 في البرنامج بـ led

هئية المداخل و المخرج

عنوان برنامج هئية المداخل و المخرج init

الانتقال إلى الصفحة 1 من الذاكرة ; BSF STATUS,5

RAM

وضع القطب RB0 للمرفأ B كمخرج ; BCF TRISB,0

BCF STATUS,5 ;

الانتقال إلى الصفحة 0 من الذاكرة SRAM

مسح الثنائي الضوئي

إطفاء الثنائي الضوئي ; BCF led

البرنامج الرئيسي

عنوان البرنامج الرئيسي start

إشعال الثنائي الضوئي ; BSF led

اذهب إلى البرنامج start للاستمرار ; GOTO start

في اضاءة المصباح

نهاية البرنامج ; END

ملتقطات الجوار

بالإضافة إلى الملتقطات الكهروضوئية : التي تحوي على الباعث
(ثنائي باعث للضوء) و المستقبل (مقحل ضوئي) نجد :

أ/ الملتقطات الذاتية

تعتمد على دائرة اهتزازية، تكون وشيعتها، الوجه الحساس
للملتقط، إذ عند تواجد جسم معدني ، أمام الوجه الحساس، تتغير
شدة الحقل المغناطيسي فتتغير معه ذاتية الوشيعه مما يؤدي الى تغيير
حالة دائرة الخروج.

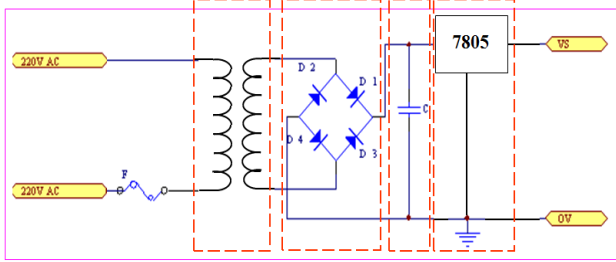
ب/ الملتقطات السعوية :

تعتمد على دائرة اهتزازية، تكون مكثفاتها، الوجه الحساس
للملتقط، إذ عند تواجد جسم عازل أمام الوجه الحساس، تتغير
شدة الحقل الكهربائي فتتغير معه سعة المكثفة مما يتسبب في تغيير
حالة دائرة الخروج.

تستعمل في الميدان الصناعي مثل الكيمياء و تحويل المواد
البلاستيكية و الخشب و مواد البناء حيث تضمن

التغذية

يتطلب تحقيق وظيفة التغذية عددا معينا من الوظائف:

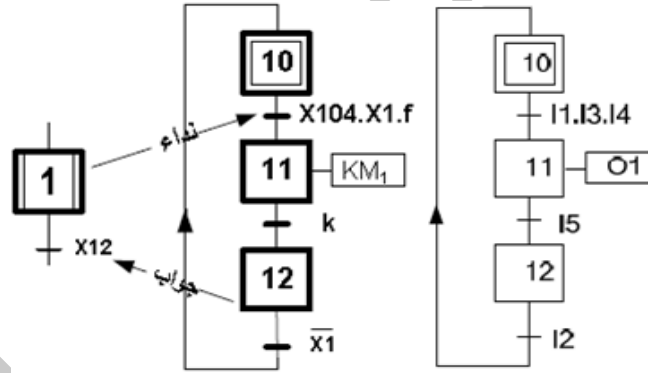


التثبيت الترشيع التحويل

طريقة التحكم في الرافعات :

تحكم عن بعد		تحكم ميكانيكي		تحكم يدوي	
تحكم كهرومغناطيسي		تحكم بواسطة ضاغط		تحكم يدوي	
تحكم هوائي		تحكم بواسطة نابض		تحكم يدوي بواسطة عتلة	
تحكم كهرو هوائي		تحكم بواسطة أكرة		تحكم يدوي بواسطة ضاغط	
تحكم هيدروليكي					

تمثيل متمم أشغولة باستعمال المرمج الآلي API بلغة المتمم FBD

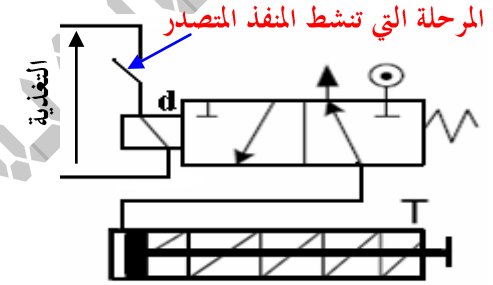


ملاحظة : يجب وضع جدول التعيينات

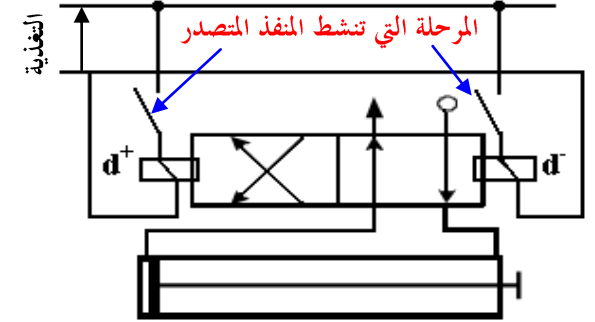
مداخل	مخارج
I1	KM ₁
I2	O1
I3	X ₁₀₄
I4	f
I5	g

الرافعات و الموزعات

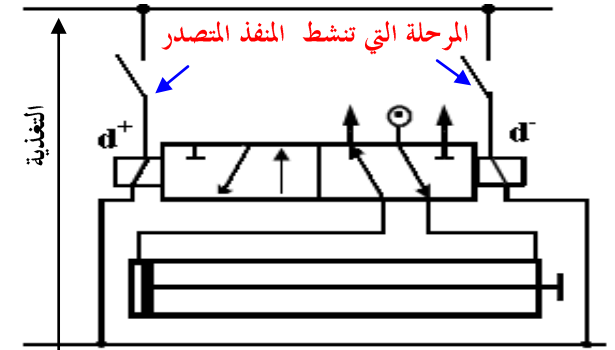
رافعة أحادية المفعول متحكم فيها بموزع 2/3



رافعة ثنائية المفعول متحكم فيها بموزع 2/4



رافعة ثنائية المفعول متحكم فيها بموزع 2/5



مديرية التربية لولاية البليدة
ثانوية محمد ملوكي-الأربعاء-

ملخص قوانين

مادة

الهندسة الكهربائية
للسنة الثالثة ثانوي

تقني رياضي

-الجزء الثالث-

المحرك خطوة -خطوة

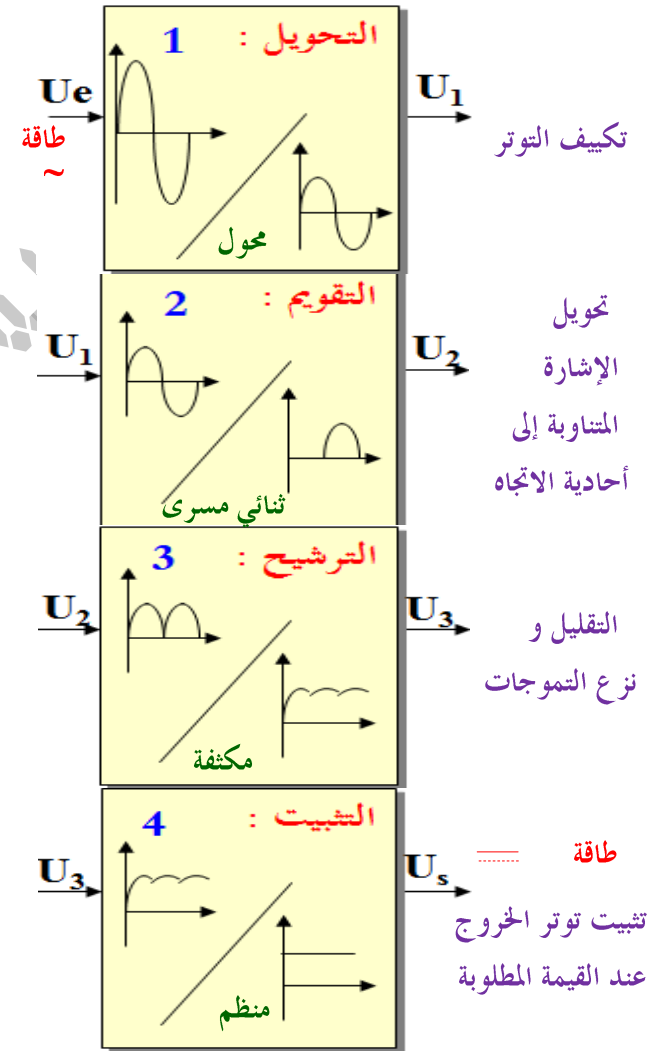
الميكرو مراقب

متفرقات

أرجو منكم :

- 1 تخصيص نصف الساعة الأولى لقراءة الموضوعين
- 2 التركيز و القراءة الجيدة للموضوعين و البدء بالإجابة على الأسئلة السهلة من الموضوع المختار.
- 3 استغلال كامل الوقت المخصص للاختبار.
- 4 جوفقون بإذن الله في شهادة البكالوريا

أستاذة المادة



أضف باقي العلاقات: